

Eigenwerte und Eigenvektoren; Positiv definite und symmetrische Matrizen; Eigenwerte ähnlicher Matrizen; Eigenwerte und Eigenvektoren symmetrischer und antisymmetrischer Matrizen; Symmetrische und positiv definite Matrizen; Schlussfolgerungen; Spektraltheorem

(HTML Version)

ein Ausschnitt aus dem Buch
Das Zinsvorzeichen



Eine konzentrierter Geisteserguss gegen das kluge Böse.
von Tim Deutschmann (Physiker)

www.tim-deutschmann.de
(E-Mail)

Inhaltsverzeichnis

| | Seite |
|-------------------------------------------------------------------------------------|----------|
| Eigenwerte und Eigenvektoren | 2 |
| Positiv definite und symmetrische Matrizen | 2 |
| Eigenwerte ähnlicher Matrizen | 4 |
| Eigenwerte und Eigenvektoren symmetrischer und antisymmetrischer Matrizen | 5 |
| Symmetrische und positiv definite Matrizen | 6 |
| Schlussfolgerungen | 7 |
| Spektraltheorem | 8 |

Eigenwerte und Eigenvektoren

Positiv definite und symmetrische Matrizen

Wenn man $y = Ax$ berechnet, wobei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, dann erhält man für manche x Vektoren y , die kollinear zu x sind:

$$Ax_i = \lambda_i x_i \quad i = 1, \dots, n,$$

nämlich die [Eigenvektoren](#). Um eine der Bedeutungen von [Eigenvektoren](#) zu erkennen, betrachtet man, wie A^2 die Eigenvektoren von A abbildet

$$A^2 x = A \lambda x = \lambda^2 x,$$

dann erhält man allgemein:

$$A^n x = \lambda^n x,$$

inclusive

$$A^{-1} x = \frac{1}{\lambda} x.$$

Mit wenig Aufwand kann man nun auch zeigen, dass gilt:

$$e^{At} x = e^{\lambda t} x.$$

Mit n unabhängigen Eigenvektoren hat man eine [Basis](#) mit der man jeden beliebigen Vektor v des Bildes konstruieren kann

$$v = c_1 x_1 + \dots + c_n x_n.$$

In dieser Darstellung des Vektors kann man sich nun fragen, wie sich v unter der Abbildung A^k transformiert:

$$A^k v = c_1 A^k x_1 + \dots + c_n A^k x_n \quad (1)$$

$$= c_1 \lambda_1^k x_1 + \dots + c_n \lambda_n^k x_n. \quad (2)$$

Als Anwendung bieten sich Differenzgleichungen

$$v_{k+1} = A v_k$$

oder lineare Differenzialgleichungen der Form:

$$\frac{dv}{dt} = A v,$$

deren Lösung dann

$$v(t) = c_1 e^{\lambda_1 t} x_1 + \dots + c_n e^{\lambda_n t} x_n$$

sind.

Eigenwerte ähnlicher Matrizen

B *ähnlich* ist zu A , wenn

$$B = M^{-1}AM$$

und M eine *invertierbare Matrix* ist. In diesem Fall haben A und B die gleichen Eigenwerte.

Zum Beweis dieses Satzes formt man zunächst die Ähnlichkeitsbedingung ein wenig um, um einen Hinweis zu erhalten, worauf es ankommt, denn als Voraussetzung hat man, dass $Ax = \lambda x$. Es ist nur bekannt, wie A auf einen Eigenvektor wirkt, während man über B nur weiß, dass sie ähnlich zu A ist:

$$B = M^{-1}AM \quad (3)$$

$$BM^{-1} = M^{-1}A. \quad (4)$$

Nun schaut man, wie die beiden Seiten auf einen Eigenvektor von A einwirken:

$$BM^{-1}x = M^{-1}Ax = \lambda M^{-1}x.$$

Nun erkennt man, dass $y = M^{-1}x$ ein Eigenvektor von B mit dem Eigenwert λ ist:

$$By = M^{-1}AMM^{-1}x \quad (5)$$

$$= M^{-1}Ax \quad (6)$$

$$= \lambda M^{-1}x \quad (7)$$

$$= \lambda y. \quad (8)$$

Mit dem Ähnlichkeitsargument kann man zeigen, dass AB die gleichen Eigenwerte wie BA hat:

$$M(AB)M^{-1} = BA$$

Man erkennt die Behauptung, wenn man $M = B$ setzt.

Eigenwerte und Eigenvektoren symmetrischer und antisymmetrischer Matrizen

Sei S eine [symmetrische Matrix](#). Welche Eigenschaften haben ihre Eigenwerte und Eigenvektoren?

Die Eigenwerte [symmetrischer Matrizen](#) sind reell.

Betrachte

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Wenn man A transponiert, dann erhält man die negative Matrix:

$$A^T = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -A.$$

Daher ist die Matrix [antisymmetrisch](#).

Die Eigenwerte [antisymmetrischer Matrizen](#) sind imaginär.

A entspricht einer Drehung um 90° . Wie man sich leicht vorstellen kann, hat A zunächst einmal keinen vom Nullvektor verschiedenen Eigenvektor, weil

$$Ax \perp x \Leftrightarrow (Ax)^T x = x^T A^T x = 0.$$

Man vollzieht die normale Prozedur zum Auffinden von Eigenwerten und Eigenvektoren:

$$Ax = \lambda x \tag{9}$$

$$(A - \lambda I)x = 0 \tag{10}$$

$$\det(A - \lambda I) = 0, \tag{11}$$

wobei $\det(A)$ die **Determinante** von A berechnet.

$$\det(A - \lambda I) = \left| \begin{pmatrix} -\lambda & 1 \\ -1 & -\lambda \end{pmatrix} \right| = \lambda^2 + 1 = 0$$

Daraus folgt:

$$\lambda \pm i.$$

Addiert man die Eigenwerte erhält man die **Spur** $\text{tr}(A)$ der Matrix A . Multipliziert man die Eigenwerte, dann berechnet man die **Determinante** der Eigenvektormatrix. A hat folgende Eigenschaften:

$$\text{tr}(A) = 0 \tag{12}$$

$$\det(A) = 1 \tag{13}$$

Symmetrische und positiv definite Matrizen

Die Eigenwerte sind reell und die Eigenvektoren orthogonal. Sei z.B.

$$S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Die Eigenwerte von S sind ± 1 , $\text{tr}(S) = 0$, $\det(S) = -1$. Die Eigenvektoren sind

$$x_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Sei

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}.$$

Die Matrizen S und Λ sind **ähnlich**, d.h., dass es ein M gibt mit

$$M^{-1}SM = \Lambda.$$

Wie findet man die Matrix M , die S **diagonalisiert**? Dazu formt man die Ähnlichkeitsbedingung um:

$$SM = M\Lambda \tag{14}$$

$$S(x_1 \ x_2) = (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \tag{15}$$

$$(Sx_1 \ Sx_2) = (\lambda_1 x_1 \ \lambda_2 x_2) \tag{16}$$

und erkennt, dass das dahinter die Bedingung für die Eigenvektoren „steckt“. Wählt man also M als die Eigenvektormatrix von S , dann erhält man die Matrix, mit der die Ähnlichkeitsbedingung zwischen S und Λ erfüllt ist.

Schlussfolgerungen

Hat man eine Matrix A mit Eigenwerten $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ und Eigenvektoren x_1, \dots, x_n , dann gilt:

$$A(x_1 \ \dots \ x_n) = (x_1 \ \dots \ x_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \tag{17}$$

$$AX = X\Lambda \tag{18}$$

oder äquivalent:

$$A = X\Lambda X^{-1}.$$

Die Eigenvektormatrizen diagonalisieren also die Matrix A .

Wenn z.B. fragt, was die Eigenwerte von A^2 sind, dann findet man

$$A^2 = X\Lambda X^{-1}X\Lambda X^{-1} = X\Lambda^2 X^{-1},$$

d.h., dass bei A^2 die Eigenwerte quadrieren und die Eigenvektoren identisch sind.

Spektraltheorem

Angewandt auf symmetrische Matrizen S , für die die Eigenvektormatrizen orthogonal sind, Q , ergibt sich:

$$S = Q\Lambda Q^{-1} = Q\Lambda Q^T.$$

Dies folgt auch aus der Anwendung des [Spektralsatzes](#) der [Spektraltheorie](#).

Index

ähnlich, 4, 7

antisymmetrisch, 5

antisymmetrischer Matrizen, 5

Basis, 3

Determinante, 6

diagonalisiert, 7

Eigenvektoren, 2

invertierbare Matrix, 4

Spektralsatzes, 8

Spektraltheorie, 8

Spur, 6

symmetrische Matrix, 5

symmetrischer Matrizen, 5